

Referência: 380712

Modelo: CONJUNTO DE ARTICULACAO COM TRES EIXOS DO BRACO ROBOTICO POSICAO 1, PARA USO EXCLUSIVO COM SISTEMA ROBOTICO CIRURGICO DAVINCI X IS4200

Descrição Técnica: O Conjunto de Articulação com Três Eixos do Braço Robótico Posição 1 é responsável pelo posicionamento manual do braço robótico, possibilitando o movimento horizontal, vertical e de rotação do braço robótico durante o procedimento cirúrgico. Este componente está instalado no carro do paciente do sistema robótico DaVinci X IS4200. Peça empregada exclusivamente na prestação de serviços de assistência técnica de bens de capital.

Part Number: 380712

Description: ASSY,SETUP JOINT,SJ1,IS4200

